

RESOLUCIÓN DECANAL N°020-2023-DFIEE. – Bellavista, 16 de febrero de 2023 – EL DECANO DE LA FACULTAD DE INGENIERÍA ELÉCTRICA Y ELECTRÓNICA DE LA UNIVERSIDAD NACIONAL DEL CALLAO.

Visto, el **Proveído N°0221-VIRTUAL-2023-DFIEE** del Señor Decano de la FIEE, en el que se adjunta el **OFICIO N°042-VIRTUAL-2023-UIFIEE** del Dr. Ing. Fernando Mendoza Apaza – Director de la Unidad de Investigación de la FIEE –UNAC, remitiendo la **Transcripción N°021-VIRTUAL-2023-CDUIFIEE** y la solicitud de designación del jurado de sustentación, aprobación de la tesis y programación de fecha y hora para la sustentación de la tesis titulada: **“SISTEMA DE SEGUIMIENTO DE TRAYECTORIAS UTILIZANDO TÉCNICAS DE CONTROL NO LINEAL PARA LA NAVEGACIÓN AUTÓNOMA DE DRONE EN ESPACIO CONTROLADO”** para optar el Título Profesional de Ingeniero Electrónico, presentada por el bachiller **HUAMAN TRUJILLO, Manuel Fernando** de la Facultad de Ingeniería Eléctrica y Electrónica de la Universidad Nacional del Callao.

CONSIDERANDO:

Que, el bachiller **HUAMAN TRUJILLO, Manuel Fernando** perteneciente a la Carrera Profesional de Ingeniería Electrónica, presentó solicitud S/N, vía correo electrónico para designación del jurado de sustentación, aprobación de la tesis y programación de fecha y hora para la sustentación de la tesis, titulada: **“SISTEMA DE SEGUIMIENTO DE TRAYECTORIAS UTILIZANDO TÉCNICAS DE CONTROL NO LINEAL PARA LA NAVEGACIÓN AUTÓNOMA DE DRONE EN ESPACIO CONTROLADO”**.

De conformidad con la **Resolución de Comité Directivo N°021-VIRTUAL-2023-DUIFIEE**, de fecha 7 de febrero de 2023, resuelve: **1° PROPONER** el Jurado Evaluador Jurado Evaluador para Sustentación de Tesis: **“SISTEMA DE SEGUIMIENTO DE TRAYECTORIAS UTILIZANDO TÉCNICAS DE CONTROL NO LINEAL PARA LA NAVEGACIÓN AUTÓNOMA DE DRONE EN ESPACIO CONTROLADO”** presentado por el Bachiller **MANUEL FERNANDO HUAMAN TRUJILLO**, perteneciente a la Escuela Profesional de Ingeniería Electrónica, conformado por cuatro docentes de acuerdo al siguiente detalle: • Presidente : Dr. Ing. Santiago Linder Rubiños Jiménez • Secretario : Mg. Ing. Jorge Elías Moscoso Sánchez • Vocal : Dr. Ing. Abilio Bernardino Cuzcano Rivas • Suplente : Mg. Ing. Jessica Rosario Meza Zamata ...(sic)”.

De conformidad con la **Resolución Decanal N°002-2021-DFIEE** de fecha 21 de enero de 2021, se resuelve: **“1. DESIGNAR**, al Jurado Evaluador de Proyecto de Tesis titulado: **“SISTEMA DE SEGUIMIENTO DE TRAYECTORIAS UTILIZANDO TÉCNICAS DE CONTROL NO LINEAL PARA LA NAVEGACIÓN AUTÓNOMA DE DRONE EN ESPACIO CONTROLADO”**, presentado por el egresado **HUAMAN TRUJILLO, MANUEL FERNANDO** perteneciente a la Carrera Profesional de Ingeniería Electrónica de la Facultad de Ingeniería Eléctrica y Electrónica de la Universidad Nacional del Callao; según se indica a continuación: Dr. Ing. SANTIAGO LINDER RUBIÑOS JIMÉNEZ – PRESIDENTE; Mg. Ing. JORGE ELÍAS MOSCOSO SÁNCHEZ – SECRETARIO; M.Sc. Ing. ABILIO BERNARDINO CUZCANO RIVAS – VOCAL; Mg. Ing. JESSICA ROSARIO MEZA ZAMATA – SUPLENTE; **2. ESTABLECER**, que el Jurado nombrado deberá sujetarse al Reglamento de Grados y Títulos, Título IV – El Trámite y Procedimiento Administrativo para obtener Grados y Títulos, Capítulo II: Titulación y Graduación de Pregrado – Sub-Capítulo I: Graduación y Titulación por Modalidad de Tesis Art. 81°, que establece un plazo de quince días calendario, contados a partir de la recepción del presente documento para la presentación del dictamen colegiado...(sic)”.

De conformidad con la **Resolución Decanal N°008-2021-DFIEE** de fecha 18 de febrero de 2021, se resuelve: **“...“1. APROBAR**, el Proyecto de Tesis titulado **“SISTEMA DE SEGUIMIENTO DE TRAYECTORIAS UTILIZANDO TÉCNICAS DE CONTROL NO LINEAL PARA LA NAVEGACIÓN AUTÓNOMA DE DRONE EN ESPACIO CONTROLADO”**, presentado por el egresado **HUAMAN TRUJILLO, MANUEL FERNANDO** pertenecientes a la Carrera Profesional de Ingeniería Electrónica, **AUTORIZANDO SU DESARROLLO**; **2. DESIGNAR**, como asesor del precitado Proyecto de Tesis al Docente **Dr. Ing. JACOB ASTOCONDOR VILLAR**; **3. ESTABLECER**, el egresado **HUAMAN TRUJILLO, MANUEL FERNANDO**, deberá sujetarse al Reglamento de Grados y Títulos de Pregrado de la UNAC, Título IV – Capítulo II – Sub Capítulo I – Titulación por Modalidad de Tesis sin Ciclo de Tesis, en su art. 78° que establece un plazo máximo de dos (02) años para el desarrollo, presentación y sustentación de la tesis...(sic)”.

Que, con **Proveído N°0221-VIRTUAL-2023-DFIEE** del Señor Decano de la FIEE, en el que se adjunta el **OFICIO N°042-VIRTUAL-2023-UIFIEE** del Dr. Ing. Fernando Mendoza Apaza – Director de la Unidad de Investigación de la FIEE –UNAC, remitiendo la **Transcripción N°021-VIRTUAL-2023-CDUIFIEE** y la solicitud de designación del jurado de sustentación, aprobación de la tesis y programación de fecha y hora para la sustentación de la tesis titulada: **“SISTEMA DE SEGUIMIENTO DE TRAYECTORIAS UTILIZANDO TÉCNICAS DE CONTROL NO LINEAL PARA LA NAVEGACIÓN AUTÓNOMA DE DRONE EN ESPACIO CONTROLADO”** para optar el Título Profesional de Ingeniero Electrónico, presentada por el bachiller **HUAMAN TRUJILLO, Manuel Fernando** de la Facultad de Ingeniería Eléctrica y Electrónica de la Universidad Nacional del Callao.

Que, teniendo en cuenta que el interesado cumple con las exigencias requeridas en el Reglamento de Grados y Títulos de Pregrado de la Universidad Nacional del Callao, aprobado con **Resolución de Consejo Universitario N°099-2021-CU de fecha 30 de junio de 2021**, en el que se establecen los requisitos para la titulación por modalidad de tesis sin ciclo de tesis.

Estando a la documentación sustentatoria en autos; y, en uso de las atribuciones que le confiere los artículos 187° y 187.22° del Estatuto de la UNAC.


RESUELVE:

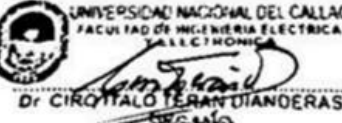
1. **DESIGNAR**, al Jurado Evaluador de la Sustentación de la Tesis titulada “**SISTEMA DE SEGUIMIENTO DE TRAYECTORIAS UTILIZANDO TÉCNICAS DE CONTROL NO LINEAL PARA LA NAVEGACIÓN AUTÓNOMA DE DRONE EN ESPACIO CONTROLADO**” presentada por el bachiller **HUAMAN TRUJILLO, Manuel Fernando** para optar el Título Profesional de Ingeniero Electrónico de la Facultad de Ingeniería Eléctrica y Electrónica de la Universidad Nacional del Callao, según se indica a continuación:

Dr. Ing. SANTIAGO LINDER RUBIÑOS JIMÉNEZ	Presidente
Mg. Ing. JORGE ELÍAS MOSCOSO SÁNCHEZ	Secretario
Dr. Ing. ABILIO BERNARDINO CUZCANO RIVAS	Vocal
Mg. Ing. JESSICA ROSARIO MEZA ZAMATA	Suplente

2. **ESTABLECER**, que el Jurado nombrado deberá sujetarse al Reglamento de Grados y Títulos, Título IV - Trámite y Procedimiento Administrativo para Obtener Grados y Títulos, Capítulo II: Titulación y Graduación de Pregrado, Sub-Capítulo I: Graduación y Titulación por la Modalidad de Tesis, Art. 81°, El jurado de sustentación de la tesis remite su dictamen colegiado al Decano de la Facultad, con los fundamentos sustentatorios del caso dentro del plazo máximo de quince días calendario, contados a partir de la recepción.
3. **TRANSCRIBIR**, la presente Resolución, a la UIFIEE, e interesados para conocimiento y fines consiguientes.

Regístrese, comuníquese y archívese
CITD/JNMN/CAA
RD0202023

UNIVERSIDAD NACIONAL DEL CALLAO
Facultad de Ingeniería Eléctrica y Electrónica

Mg. Lic. Juan Neil Mendoza Nolorbe
Secretario Académico(e) FIEE - UNAC

UNIVERSIDAD NACIONAL DEL CALLAO
FACULTAD DE INGENIERÍA ELÉCTRICA
Y ELECTRÓNICA

Dr. CIROTALO TERANTIANERAS
Decano